

D. Dynamische Dichtefunktionaltheorie

D. 1 Allgemeiner Formalismus

§1. Während im Rahmen der Gleichgewichts-Dichtefunktionaltheorie ein Fluid durch die Gleichgewichts-Dichten $g_i(\vec{r})$ beschrieben wird, dient die dynamische Dichtefunktionaltheorie (DDFT) der Bestimmung der zeitabhängigen Dichten $g_i(\vec{r}, t)$ (vgl. Gl. (A.1.1)) und der Teilchenkonzentrationen $j_i(\vec{r}, t)$.

⊕ §2. Ausgangspunkt ist ein freies Energie-dichtefunktional

$$\beta F[g] = \int d^d r \sum_i g_i(\vec{r}) (\ln(g_i(\vec{r}) \Lambda_i^d) - 1) + \beta F^\text{ex}[g] \quad (1)$$

Hierin steht nun das lokale chemische Potential

$$\beta \mu_i(\vec{r}, [g]) = \frac{\delta \beta F[g]}{\delta g_i(\vec{r})} = \ln(g_i(\vec{r}) \Lambda_i^d) - c_i^{(n)}(\vec{r}, [g]) \quad (2)$$

ab mit der direkten 1-Teilchen-Korrelationsfunktion (vgl. Gl. (3.2.1) bzw. (8.1.14))

$$c_i^{(n)}(\vec{r}, [g]) = - \frac{\delta \beta F^\text{ex}[g]}{\delta g_i(\vec{r})}. \quad (3)$$

Die Euler-Lagrange-Gleichung für eine Gleichgewichtssituation lässt sich durch

$$\beta \mu_i(\vec{r}, [g]) + \beta V_i(\vec{r}) = \beta \bar{\mu}_i \quad (4)$$

ausdrücken, wobei $\beta V_i(\vec{r})$ ein externes Potential und $\bar{\mu}_i$ das (thermodynamische) chemische Potential ist. Letzteres ist nicht von der Position \vec{r} abhängig.

§3. In einer Nichtgleichgewichtssituation gilt Gl.(4) nicht. Stattdessen wird die linke Seite in Gl.(4) als „potentielle Energie“ für Teilchen der Sorte i um \vec{r} aufgefasst.

Diese bewirkt eine „Kraft“ $-\vec{\nabla}(\beta\mu_i(\vec{r}, [g]) + \beta V_i(\vec{r}))$.

Grundannahme des DDFT ist nun das Ficksche Gesetz, z.B. in der einfachen Form

$$\vec{j}_i(\vec{r}, [g]) = s_i(\vec{r}) D_i \underbrace{\left(-\vec{\nabla}(\beta\mu_i(\vec{r}, [g]) + \beta V_i(\vec{r})) \right)}_{\text{"Kraft"}}, \quad (5)$$

$s_i(\vec{r})$

D_i

$\underbrace{\qquad\qquad\qquad}_{\text{"Geschwindigkeit"}}$

wobei D_i hier als dichtenabhängige Diffusionskonstante geschrieben ist.

Es sind widelföhlige Verallgemeinerungen zu Gl.(5) denkbar um, z.B. Dichtabhängigkeit, tensoriellen Charakter oder Memory-Effekte zu beschreiben.

§4. Mit Hilfe der Kontinuitätsgleichung für die Dichten $s_i(\vec{r}, t)$ (vgl. Gl. (A.2.7)) folgt aus Gl.(5)

$$\begin{aligned} \frac{\partial s_i(\vec{r}, t)}{\partial t} &= - \vec{\nabla} \cdot \vec{j}_i(\vec{r}, [g(t)]) \\ &= D_i \vec{\nabla} \cdot (s_i(\vec{r}, t) \vec{\nabla} (\beta\mu_i(\vec{r}, [g(t)]) + \beta V_i(\vec{r}, t))). \end{aligned} \quad (6)$$

Diese Gleichung ist mit der Anfangsdichte $s_i(\vec{r}, 0)$ und Randbedingungen bei $\vec{r} \in \partial\Omega$ zu lösen.

D.2 Smoluchowski-Gleichung

§1. Als erstes und einfaches Beispiel zur Anwendung des DDFT wird der Fall nicht-wechselwirkender Teilchen betrachtet.

Hierfür ist $\beta F_i^{\alpha}(\vec{r}) = 0$ und $c_i^{(1)}(\vec{r}, t) = 0$, also das lokale chemische Potential nach Gl. (D.1.2)

$$\beta \mu_i(\vec{r}, t) = \ln(g_i(\vec{r})) \gamma_i^{\alpha}. \quad (1)$$

Die DDFT-Gleichung Gl. (D.1.6) lautet dann

$$\begin{aligned} \frac{\partial g_i(\vec{r}, t)}{\partial t} &= D_i \vec{\nabla} \cdot (g_i(\vec{r}, t) \left(\frac{\vec{\nabla} g_i(\vec{r}, t)}{g_i(\vec{r}, t)} + \vec{\nabla} \beta \nu_i(\vec{r}, t) \right)) \\ &= D_i \left(\vec{\nabla}^2 g_i(\vec{r}, t) + \vec{\nabla} \cdot (g_i(\vec{r}, t) \vec{\nabla} \beta \nu_i(\vec{r}, t)) \right). \end{aligned} \quad (2)$$

Diese Gleichung heißt Smoluchowski-Gleichung.

§2. Für eine homogene externe Kraft

$$\beta \vec{F}_i(t) := -\vec{\nabla} \beta \nu_i(\vec{r}, t) \quad (3)$$

lautet die Smoluchowski-Gleichung

$$\frac{\partial g_i(\vec{r}, t)}{\partial t} = D_i \vec{\nabla}^2 g_i(\vec{r}, t) - \beta D_i \vec{F}_i(t) \cdot \vec{\nabla} g_i(\vec{r}, t) \quad (4)$$

mit der Fourier-Darstellung

$$g_i(\vec{r}, t) = \frac{1}{(2\pi)^d} \int d\vec{q} \hat{g}_i(\vec{q}, t) e^{i\vec{q} \cdot \vec{r}} \quad (5)$$

ist

$$\frac{\partial \hat{g}_i(\vec{q}, t)}{\partial t} = \left(-D_i \vec{q}^2 - i\beta D_i \vec{F}_i(t) \cdot \vec{q} \right) \hat{g}_i(\vec{q}, t). \quad (6)$$

- Wird die externe Kraft zur Zeit $t=0$ eingeschalten, d.h.

$$\vec{F}_i(t) = 0 \quad \text{für } t < 0, \quad (7)$$

so ist

$$\begin{aligned} \hat{s}_i(\vec{q}, t) &= \hat{s}_i(\vec{q}, 0) \exp\left(-D_i \vec{q}^2 t - i\beta D_i \int_0^t \vec{F}_i(t') \cdot \vec{q}\right) \\ &\xrightarrow{t \rightarrow \infty} 0 \quad \text{für } \vec{q} \neq 0. \end{aligned} \quad (8)$$

Demnach sorgt die Diffusion auf der Zeitskala $\tau_i(\vec{q}) = \frac{1}{D_i \vec{q}}$ (vgl. Gl. (A.2.14)) für die Relaxation des Mode $\hat{s}_i(\vec{q}, t)$, sodass $s_i(\vec{r}, t)$ für $t \rightarrow \infty$ homogen wird.

- Die Skeondichte lautet

$$\vec{j}_i(\vec{r}, t) = -D_i (\vec{\nabla} s_i(\vec{r}, t) - \beta \vec{F}_i(t) s_i(\vec{r}, t)) \quad (9)$$

$$\Rightarrow \hat{j}_i(\vec{q}, t) = -D_i (i\vec{q} - \beta \vec{F}_i(t)) \hat{s}_i(\vec{q}, t) \quad (10)$$

$$\Rightarrow \hat{j}_i(\vec{q}, t) = \beta D_i \vec{F}_i(t) \hat{s}_i(0, t) \quad (11)$$

Dies entspricht einer Strömung mit Geschwindigkeit $\beta D_i \vec{F}(t)$ für $t \rightarrow \infty$.

- Zur Beschreibung der Dynamik verdünnter Elektrolytlösungen wird häufig die sogenannte Nernst-Planck-Poisson (NPP)-Theorie herangezogen.

Hier sei angenommen, dass die Diffusionskonstanten D_i aller Ionenarten gleich groß (D) seien.

Das externe Potential βV_i ist in der NPP-Theorie durch das elektrostatische Potential ϕ gegeben

$$\beta V_i(\vec{r}, t) = \beta z_i \phi(\vec{r}, t), \quad (12)$$

wobei z_i die Valenz von Ionen der Sorte i ist.

Dann ist

$$\vec{\nabla} \beta V_i(\vec{r}, t) = -\beta e z_i \vec{E}(\vec{r}, t) \quad (13)$$

mit dem elektrischen Feld $\vec{E}(\vec{r}, t) = -\vec{\nabla} \phi(\vec{r}, t)$.

$\phi(\vec{r}, t)$ und $\vec{E}(\vec{r}, t)$ genügen der Poisson-Gleichung bzw. dem Gaußschen Gesetz

$$-\epsilon \bar{\epsilon} \vec{\nabla}^2 \phi(\vec{r}, t) = \epsilon \bar{\epsilon} \vec{\nabla} \cdot \vec{E}(\vec{r}, t) = e \sum_i z_i g_i(\vec{r}, t) \quad (14)$$

mit den Dielektrizitätskonstanten $\bar{\epsilon}$ des Lösungsmittels.

Wesentliche Annahme der NPP-Theorie ist, dass die Dichteprofile $g_i(\vec{r}, t)$ nur wenig von den Gleichgewichtswerten \bar{g}_i abweichen:

$$g_i(\vec{r}, t) = \bar{g}_i + \delta g_i(\vec{r}, t), \quad |\delta g_i(\vec{r}, t)| \ll \bar{g}_i. \quad (15)$$

Dann kann die Smoluchowski-Gleichung Gl. (2) in erster Ordnung in δg wie folgt geschrieben werden:

$$\frac{\partial \delta g_i(\vec{r}, t)}{\partial t} = D \left(\vec{\nabla}^2 \delta g_i(\vec{r}, t) - \beta e z_i \bar{g}_i \vec{\nabla} \cdot \vec{E}(\vec{r}, t) \right), \quad (16)$$

dann beachtet man die globale Ladungsnutralität

$$\sum_i z_i \bar{g}_i = 0, \quad (17)$$

also

$$\epsilon \bar{\epsilon} \vec{\nabla} \cdot \vec{E}(\vec{r}, t) = e \sum_i z_i \delta g_i(\vec{r}, t) =: Q(\vec{r}, t) \quad (18)$$

mit der Ladungsdichte $Q(\vec{r}, t)$, so findet man $\vec{E} \sim D(\delta g)$, d.h.

$$g_i(\vec{r}, t) \vec{\nabla} \beta V_i(\vec{r}, t) = -\beta e z_i (\bar{g}_i + \delta g_i(\vec{r}, t)) \vec{E}(\vec{r}, t) \approx -\beta e z_i \bar{g}_i \vec{E}(\vec{r}, t). \quad (19)$$

Multiplication von Gl.(18) mit $e z_i$ und Summation über i führt auf

$$\begin{aligned}\frac{\partial Q(\vec{r}, t)}{\partial t} &= D \left(\vec{\nabla}^2 Q(\vec{r}, t) - \beta e^2 \sum_i z_i^2 \vec{g}_i \cdot \vec{\nabla} \cdot \vec{E}(\vec{r}, t) \right) \\ &= 2 \square \quad (\text{Domänenstärke } \square) \\ &= D \left(\vec{\nabla}^2 Q(\vec{r}, t) - \bar{k}^2 \epsilon \bar{\epsilon} \vec{\nabla} \cdot \vec{E}(\vec{r}, t) \right) \quad (20)\end{aligned}$$

mit der inversen Debye-Länge

$$\bar{k} = \sqrt{\frac{2\beta e^2 \square}{\epsilon \bar{\epsilon}}}. \quad (21)$$

○

Gleichungen (18) und (20) bilden ein gekoppeltes System.

Die Stromdichte $\vec{j}(\vec{r}, t) := e \sum_i z_i j_i(\vec{r}, t)$ ist dann durch

$$\vec{j}(\vec{r}, t) = -D \left(\vec{\nabla} Q(\vec{r}, t) - \bar{k}^2 \epsilon \bar{\epsilon} \vec{E}(\vec{r}, t) \right) \quad (22)$$

gegeben und sie hängt mit der Ladungsdichte $Q(\vec{r}, t)$ über die Kontinuitätsgleichung

$$\frac{\partial Q(\vec{r}, t)}{\partial t} = -\vec{\nabla} \cdot \vec{j}(\vec{r}, t) \quad (23)$$

zusammen.

○

§4. Als wichtige Anwendung der NPP-Theorie Gl. (18), (20), (23) soll die Antwort eines verdünnen Elektrolytloesung auf ein äußeres elektrisches Feld $\vec{E}_0(\vec{r}, t)$ untersucht werden.

Dann ist das gesuchte elektrische Feld $\vec{E}(\vec{r}, t)$ als Lösung des Gaußschen Gravites (vgl. Gl. (18))

$$6\bar{\epsilon} \vec{\nabla} \cdot \vec{E}(\vec{r}, t) = Q(\vec{r}, t) + \epsilon \vec{\nabla} \cdot \vec{E}_0(\vec{r}, t) \quad (24)$$

gegeben.

○

- Fourier-Zerlegung des Feldes $Q(\vec{r}, t)$, $\vec{E}(\vec{r}, t)$, $\vec{E}_o(\vec{r}, t)$ und $\hat{j}(\vec{r}, t)$ gemäß

$$f(\vec{r}, t) = \int d\vec{q} \int d\omega \hat{f}(\vec{q}, \omega) \exp(i(\vec{q} \cdot \vec{r} - \omega t)) \quad (25)$$

ergibt Gl. (20), (22), (23), (24) in oder Form

$$-i\omega \hat{Q}(\vec{q}, \omega) = D \left(-\vec{q}^2 \hat{Q}(\vec{q}, \omega) - \bar{\kappa}^2 \epsilon \bar{\epsilon} i \vec{q} \cdot \hat{\vec{E}}(\vec{q}, \omega) \right), \quad (26)$$

$$\hat{\vec{j}}(\vec{q}, \omega) = -D \left(i \vec{q} \hat{Q}(\vec{q}, \omega) - \bar{\kappa}^2 \epsilon \bar{\epsilon} \hat{\vec{E}}(\vec{q}, \omega) \right), \quad (27)$$

$$-i\omega \hat{Q}(\vec{q}, \omega) = -i \vec{q} \cdot \hat{\vec{j}}(\vec{q}, \omega), \quad (28)$$

$$\epsilon \bar{\epsilon} i \vec{q} \cdot \hat{\vec{E}}(\vec{q}, \omega) = \hat{Q}(\vec{q}, \omega) + \epsilon_o i \vec{q} \cdot \hat{\vec{E}}_o(\vec{q}, \omega). \quad (29)$$

- Aus Gl. (26) und (28) folgt

$$\begin{aligned} \hat{Q}(\vec{q}, \omega) &= -i \frac{\bar{\kappa}^2 \epsilon \bar{\epsilon}}{\vec{q}^2 - i \frac{\omega}{D}} \vec{q} \cdot \hat{\vec{E}}(\vec{q}, \omega) \\ &= \frac{1}{\omega} \vec{q} \cdot \hat{\vec{j}}(\vec{q}, \omega) \end{aligned} \quad (30)$$

und da $\hat{\vec{E}}(\vec{q}, \omega) = -i \vec{q} \hat{\phi}(\vec{q}, \omega) \parallel \vec{q}$ und $\hat{\vec{j}}(\vec{q}, \omega) \parallel \vec{q}$ (vgl. Gl. (27)) ist

$$\begin{aligned} \hat{\vec{j}}(\vec{q}, \omega) &= \bar{\kappa}^2 \epsilon_o \bar{\epsilon} \frac{-i\omega}{\vec{q}^2 - i \frac{\omega}{D}} \hat{\vec{E}}(\vec{q}, \omega) \\ &= \hat{\sigma}(\vec{q}, \omega) \hat{\vec{E}}(\vec{q}, \omega) \end{aligned} \quad (31)$$

mit der Leitfähigkeit

$$\hat{\sigma}(\vec{q}, \omega) = \bar{\kappa}^2 \epsilon \bar{\epsilon} \frac{-i\omega}{\vec{q}^2 - i \frac{\omega}{D}}. \quad (32)$$

Für große Frequenzen ($\omega \gg D\vec{q}^2 = \frac{1}{\tau(\vec{q})}$, vgl. Gl. (8)) ist $\hat{\sigma}(\vec{q}, \omega) \approx \bar{\kappa}^2 \bar{\epsilon} D = 2\beta D e^2 \text{J} \cdot \text{m}^{-3}$, sodass der Ström $\hat{\vec{j}}(\vec{q}, \omega)$ in Phase mit dem elektrischen Feld $\hat{\vec{E}}(\vec{q}, \omega)$ ist.

Mit $\vec{q} \cdot \hat{\vec{E}} = -i\vec{q}^2 \hat{\phi}$ ergibt sich aus Gl. (30)

$$\hat{Q}(\vec{q}, \omega) = \bar{\kappa}^2 \epsilon_0 \bar{\epsilon} \frac{\vec{q}^2}{\vec{q}^2 - i\frac{\omega}{D}} (-\hat{\phi}(\vec{q}, \omega)). \quad (33)$$

Für kleine Frequenzen ($\omega \ll D\vec{q}^2 = \frac{1}{\tau(\vec{q})}$) ist die Ladungsdichte $\hat{Q}(\vec{q}, \omega)$ in Phase mit dem Negativum des elektrostatischen Potentials, $-\hat{\phi}(\vec{q}, \omega)$; hier sind die Jonen schnell genug, um in eine quasi-statische Ladungsverteilung zu relaxieren.

- Aus den Gl. (29) und (30) ergibt sich außerdem

$$\epsilon_0 \bar{\epsilon} \left(1 + \frac{\bar{\kappa}^2}{\vec{q}^2 - i\frac{\omega}{D}} \right) i\vec{q} \cdot \hat{\vec{E}}(\vec{q}, \omega) = \epsilon_0 i\vec{q} \cdot \hat{\vec{E}}_0(\vec{q}, \omega) \quad (34)$$

woraus man die dielektrische Funktion

$$\hat{\epsilon}(\vec{q}, \omega) = \bar{\epsilon} \left(1 + \frac{\bar{\kappa}^2}{\vec{q}^2 - i\frac{\omega}{D}} \right) = \bar{\epsilon} + i \frac{\hat{\sigma}(\vec{q}, \omega)}{\epsilon_0 \omega} \quad (35)$$

abliest.

Die statische dielektrische Funktion

$$\hat{\epsilon}(\vec{q}, 0) = \bar{\epsilon} \left(1 + \frac{\bar{\kappa}^2}{\vec{q}^2} \right) \quad (36)$$

divergiert $\sim \frac{1}{\vec{q}^2}$ für $|\vec{q}| \rightarrow 0$ (vgl. Gl. (9.1.63)), was mit dem Abschirmverhalten von Elektrolytflüssigkeiten zusammenhängt (vgl. § 9.1.10).

Im langwelligeren Limes $|\vec{q}| \ll \sqrt{\frac{\omega}{D}}$ lautet die dielektrische Funktion

$$\hat{\epsilon}(0, \omega) = \bar{\epsilon} \left(1 + i \frac{\bar{\kappa}^2 D}{\omega} \right) \quad (37)$$

und die Leitfähigkeit

$$\hat{\sigma}(0, \omega) = \bar{\kappa}^2 \epsilon_0 \bar{\epsilon} D = 2\beta D e^2. \quad (38)$$

Nennt man $\hat{\varepsilon}(0, \omega)$ und $\hat{\sigma}(0, \omega)$ sind Standardverfahren, um Information über die Dynamik, d.h. D , eines Fluids zu gewinnen.

Diese Information ist in der statischen dichtfunktionalen Funktion $\hat{\varepsilon}(\vec{q}, 0)$ nicht enthalten.

D. 3 Relaxationsdynamik

§1. Eine nichttriviale Anwendung des DDFT ergibt sich im Zusammenhang mit der Relaxation von Freiden hin zum Gleichgewicht oder einem stationären Nichtgleichgewichtszustand.

Hier sei nur die Relaxation von Dichtprofilen $g_i(\vec{r}, t)$ zu homogenen Gleichgewichtsdichten \bar{g}_i betrachtet. Für nicht zu große Abweichungen $\delta g_i(\vec{r}, t) := g_i(\vec{r}, t) - \bar{g}_i$ lässt sich das Exenfunktional durch

$$\beta F^\alpha[g] \approx \beta F^\alpha[\bar{g}] - \int d\vec{r}_i^d \tilde{c}_i^{(1)}(\bar{g}) \delta g_i(\vec{r}, t) - \frac{1}{2} \int_v d\vec{r}_i^d \int_v d\vec{r}'_i \sum_{ij} \tilde{c}_{ij}^{(2)}(\vec{r} - \vec{r}', \bar{g}) \delta g_i(\vec{r}, t) \delta g_j(\vec{r}', t) \quad (1)$$

annähern.

Daraus folgt

$$c_i^{(1)}(\vec{r}, [g]) = \bar{c}_i^{(1)}(\bar{g}) + \int_v d\vec{r}'_i \sum_j \bar{c}_{ij}^{(2)}(\vec{r} - \vec{r}', \bar{g}) \delta g_j(\vec{r}', t) \quad (2)$$

und daher ist das Lokale chemische Potential (vgl. Gl.(D.1.2))

$$\beta u_i(\vec{r}, [g]) = \ln(g_i(\vec{r}, t) \Lambda_i^d) - \bar{c}_i^{(1)}(\bar{g}) - \int_v d\vec{r}'_i \sum_j \bar{c}_{ij}^{(2)}(\vec{r} - \vec{r}', \bar{g}) \delta g_j(\vec{r}', t). \quad (3)$$

Die Sstromdichte Gl. (D.1.5) lautet dann

$$\vec{j}_i(\vec{r}, [g]) = -g_i(\vec{r}, t) D_i \left(\frac{\vec{\nabla} g_i(\vec{r}, t)}{g_i(\vec{r}, t)} - \int_V d^d r' \sum_j \vec{\nabla} \bar{c}_{ij}^{(v)}(\vec{r} - \vec{r}', \bar{g}) \delta g_j(\vec{r}', t) \right), \quad (4)$$

Wobei $\beta V_i(\vec{r}, t) = 0$ benutzt wurde, da der Gleichgewichtszustand \bar{g}_i homogen sein soll.

Da das Integral in Gl. (4) $O(\delta g)$ ist, erhält man in erster Ordnung in δg

$$\vec{j}_i(\vec{r}, [g]) \approx -D_i \left(\vec{\nabla} \delta g_i(\vec{r}, t) - \bar{g}_i \int_V d^d r' \sum_j \vec{\nabla} \bar{c}_{ij}^{(v)}(\vec{r} - \vec{r}', \bar{g}) \delta g_j(\vec{r}', t) \right). \quad (5)$$

Daraus folgt die DDFT-Gleichung Gl. (D.1.6)

$$\frac{\partial \delta g_i(\vec{r}, t)}{\partial t} = D_i \left(\vec{\nabla}^2 \delta g_i(\vec{r}, t) - \bar{g}_i \int_V d^d r' \sum_j \vec{\nabla} \bar{c}_{ij}^{(v)}(\vec{r} - \vec{r}', \bar{g}) \delta g_j(\vec{r}', t) \right). \quad (6)$$

Im Gegensatz zur Sanderchowskii-Gleichung Gl. (D.2.2) sind hier die Profile $\delta g_i(\vec{r}, t)$ auf Grund der Wechselwirkung gekoppelt.

§2. Mit der Fourier-Zerlegung

$$\delta g_i(\vec{r}, t) = \frac{1}{(2\pi)^d} \int_V d^d q \hat{\delta g}_i(\vec{q}, t) e^{i\vec{q} \cdot \vec{r}} \quad (7)$$

ergibt sich aus Gl. (6)

$$\begin{aligned} \frac{\partial \hat{\delta g}_i(\vec{q}, t)}{\partial t} &= D_i \left(-\vec{q}^2 \hat{\delta g}_i(\vec{q}, t) - \bar{g}_i \sum_j (-\vec{q}^2 \bar{c}_{ij}^{(v)}(\vec{q}, \bar{g}) \hat{\delta g}_j(\vec{q}, t)) \right) \\ &= -D_i \vec{q}^2 \sum_j \left(\delta_{ij} - \bar{g}_i \bar{c}_{ij}^{(v)}(\vec{q}, \bar{g}) \right) \hat{\delta g}_j(\vec{q}, t). \end{aligned} \quad (8)$$

Offensichtlich führt die Wechselwirkung nun zu einer Mischung der Moden $\hat{\delta g}_i(\vec{r}, t)$ während der Relaxation und diese findet aus demselben Grund auch nicht mehr auf des Zeitkala $\frac{1}{D_i \vec{q}^2}$ statt.

§3. Als konkretes Beispiel seien die Von-Kove-Korrelationsfunktionen $\mathcal{G}_s(\vec{r}, t)$ (vgl. Gl. (C.1.10)) und $\mathcal{G}_d(\vec{r}, t)$ (vgl. Gl. (C.1.11)) betrachtet.

- Gemäß § C.1.4 entsprechen sie den Dichteprofilen

$$\delta \mathcal{G}_s(\vec{r}, t) := \mathcal{G}_s(\vec{r}, t), \quad \bar{\mathcal{G}}_s = 0, \quad (9)$$

$$\delta \mathcal{G}_d(\vec{r}, t) := \mathcal{G}_d(\vec{r}, t) - g, \quad \bar{\mathcal{G}}_d = g \quad (10)$$

mit den Anfangsbedingungen

$$\delta \mathcal{G}_s(\vec{r}, 0) = \delta(\vec{r}), \quad (11)$$

$$\delta \mathcal{G}_d(\vec{r}, 0) = g h(\vec{r}). \quad (12)$$

Im vorliegenden Fall ist die Wechselwirkung aller Teilchen identisch, sodass in Gl. (6)

$$\tilde{c}_{ij}^{(2)}(\vec{r} - \vec{r}', \vec{s}) = c(\vec{r} - \vec{r}'), \quad D_i = D \quad (13)$$

zu sehen ist.

- Nach Gl. (C.1.15) und (C.1.16) sind die Fourier-Transformierten in Gl. (8) mit den intermedialen Strukturfunktionen zu identifizieren:

$$\hat{\delta \mathcal{G}}_s(\vec{q}, t) = F_s(\vec{q}, t) \quad (14)$$

$$\begin{aligned} \hat{\delta \mathcal{G}}_d(\vec{q}, t) &= F_d(\vec{q}, t) - (2\pi)^d g \delta(\vec{q}) \\ &= F_d(\vec{q}, t) \text{ für } \vec{q} \neq 0. \end{aligned} \quad (15)$$

- Aus Gl. (8) ergeben sich dann die DDFT-Gleichungen

$$\frac{\partial F_s(\vec{q}, t)}{\partial t} = -D \vec{q}^2 F_s(\vec{q}, t), \quad (16)$$

$$\frac{\partial F_d(\vec{q}, t)}{\partial t} = -D \vec{q}^2 \left(-g \hat{c}(\vec{q}) F_s(\vec{q}, t) + (1 - g \hat{c}(\vec{q})) F_d(\vec{q}, t) \right). \quad (17)$$

- Mit der Aufangsbedingung $F_S(\vec{q}, 0) = 1$ (vgl. Gl. (C.1.18)) folgt aus Gl. (16)

$$F_S(\vec{q}, t) = \exp(-D\vec{q}^2 t), \quad (18)$$

Was gemäß § C.1.9 (5) eine Selbstdiffusion mit Diffusionskonstanten D bedeutet.

- Addition der Gln. (16), (17) führt wegen $F = F_S + F_d$ auf

$$\begin{aligned} \frac{\partial F(\vec{q}, t)}{\partial t} &= -D\vec{q}^2 (1 - S(\vec{q})) F(\vec{q}, t) \\ &= -\frac{D\vec{q}^2}{S(\vec{q})} F(\vec{q}, t) \end{aligned} \quad (19)$$

mit dem statischen Strukturfaktor $S(\vec{q}) = \frac{1}{1 - S(\vec{q})}$ (Gl. (C.2.9)).

Mit der Aufangsbedingung $F(\vec{q}, 0) = S(\vec{q})$ (vgl. Gl. (C.1.17)) ist daher

$$F(\vec{q}, t) = S(\vec{q}) \exp\left(-\frac{D\vec{q}^2}{S(\vec{q})} t\right). \quad (20)$$

Auf Grund der Wechselwirkung, d.h. $S(\vec{q}) \neq 1$, relaxiert die intermediäre Streufunktion auf der \vec{q} -abhängigen Zeitkala $\frac{S(\vec{q})}{D\vec{q}^2}$.

- Aus Gl. (18), (20) ergibt sich dann

$$\begin{aligned} F_d(\vec{q}, t) &= F(\vec{q}, t) - F_S(\vec{q}, t) \\ &= S(\vec{q}) \exp\left(-\frac{D\vec{q}^2}{S(\vec{q})} t\right) - \exp(-D\vec{q}^2 t). \end{aligned} \quad (21)$$

Demnach relaxiert $F_d(\vec{q}, t)$ für \vec{q} mit $S(\vec{q}) > 1$, insbesondere also für die Stelle des Hauptpeaks, auf der Zeitkala $\frac{S(\vec{q})}{D\vec{q}^2}$, während für \vec{q} mit $S(\vec{q}) < 1$ die Relaxation auf der Zeitkala $\frac{1}{D\vec{q}^2}$ stattfindet.